






HURTIG STARTGUIDE | MAG SYSTEM



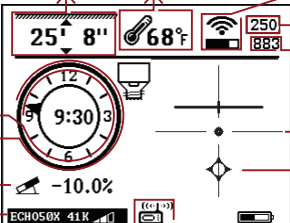
Underground Magnetics

BRUGERGRÆNSEFLADE

-  **Power (Tænd/sluk)** *Tryk og hold for at tænde eller slukke*
-  **Op** *Forrige valg / Tryk for at indtaste datapaginering for bore-log*
-  **Ned** *Næste valg / Tryk for at se boreprofilen*
-  **Bekræft** *Tryk for at bekræfte valg / Tryk på hovedsiden for at registrere boredata*
-  **Opsætning** *Tryk for at vende tilbage til hovedsiden / Tryk og hold for at gå ind i konfigurationssiden*

Walkover-tilstand

Dybde, når over hovedet Transmittertemperatur (Blinkende indikerer overophedning)



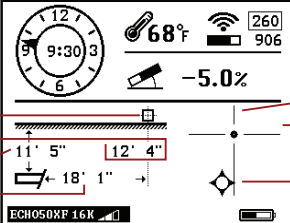
Visuel repræsentation af signal-til-støj-forholdet
Signal-til-støj-forhold
Signalkvalitet

Rulleindikator
Urpositioner
Hældning
Transmittermodel, frekvens og effekt

Den lodrette linje
Mål

Indikator for modtagerfjernovervågningstelemetri

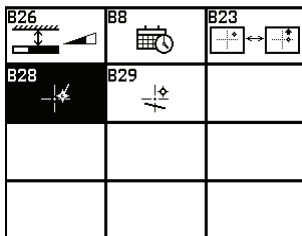
Bore-To-tilstand






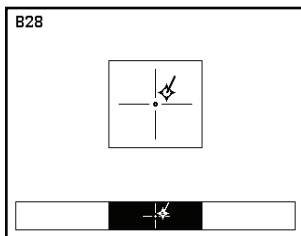
Lokatorposition
Den lodrette linje
Mål




Den lodrette linje
Forventet dybde
Dybde over hovedet
Afstand til hovedet

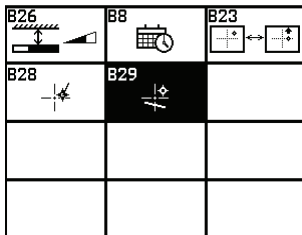
INTERFACEINDSTILLINGER






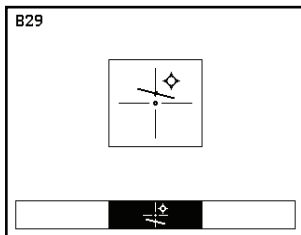
1. Tryk og hold  for at gå ind i opsætningen.
2. Tryk  for at vælge B28 og  for at indtaste.






3. Tryk  eller  for at tænde/slukke for Retningslinjen.
4. Tryk  for at vende tilbage til hovedsiden.



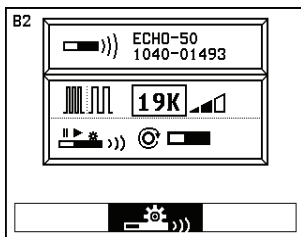
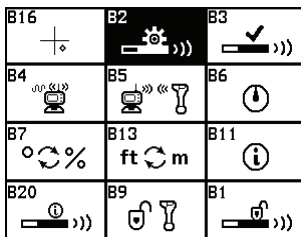
1. Tryk og hold  for at gå ind i opsætningen.
2. Tryk  to Select B29 og  for at indtaste.



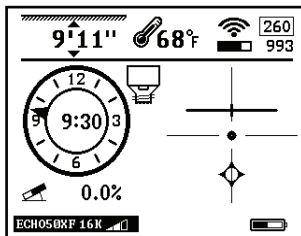
3. Tryk  eller  for at tænde/slukke for Lokaliseringslinjen.
 4. Tryk  for at vende tilbage til hovedsiden.
-

PAR TRANSMITTEREN

Start processet inden for 15 minutter efter at have sat batterierne i senderen.



1. Tryk og hold for at gå ind i opsætningen.
2. Tryk for at vælge B2.
3. Tryk for at åbne transmitterindstillingerne. Modtageren og transmitteren vil automatisk parre sig.
4. Tryk eller og for at vælge frekvens og effektniveau.
5. Tryk for at fremhæve "Wake Up Mode" og tryk for at indtaste.
6. Tryk eller for at vælge ønsket tilstand som beskrevet nedenfor.






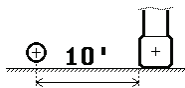
7. Tryk for at vende tilbage til hovedsiden.

KALIBRERING

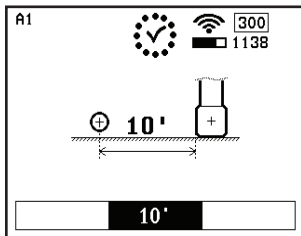
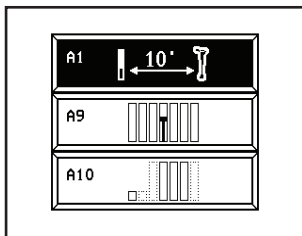
Advarsel:

Advarsel: Kalibrer ikke omkring kraftig aktiv eller passiv interferens. For eksempel bør du ikke kalibrere nær en elektrisk transformator (aktiv) eller på beton med armering og/eller trådnæt (passiv). Disse typer områder kan væsentligt påvirke dybdekalibreringen og nøjagtigheden.

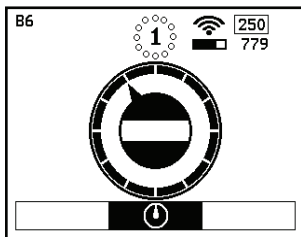
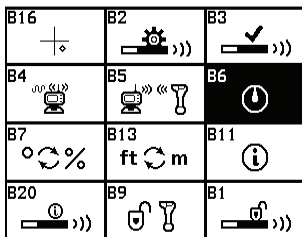
1. Placer transmitteren inde i huset fladt på jorden.
2. Mål 10' fra midten af huset til indersiden af lokatoren.
3. Tryk  for at gå ind i kalibreringsskærmen.
4. Tryk  for at gå ind på kalibreringssiden for 10' (A1).
5. Tryk  to gange mere for at starte kalibreringen.



En tjekmark vises, når kalibreringen er fuldført.

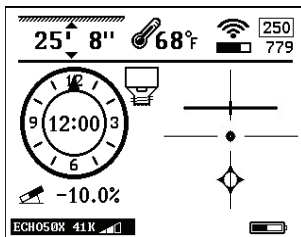
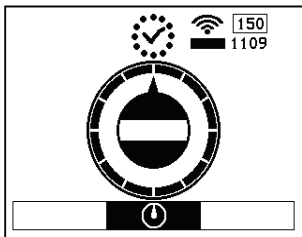


RULLEKALIBRERING



1. Tryk og hold for at gå ind i opsætningen.
2. Tryk for at vælge B6.
3. Tryk for at gå ind på rullekalibreringssiden.

4. Tryk eller indtil pilen er i 12 o'clock-positionen.
5. Tryk to gange for at starte rullekalibrering og vent på, at kalibreringen er fuldført.

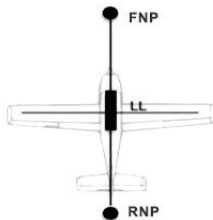


6. Kalibrering fuldført

Tryk for at vende tilbage til hovedsiden.

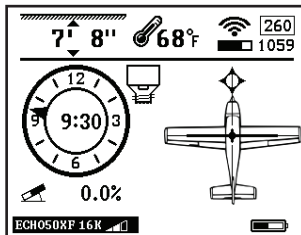
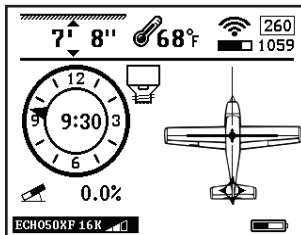
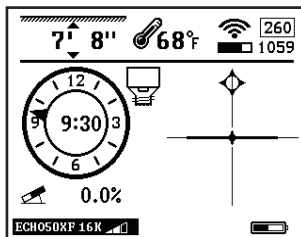
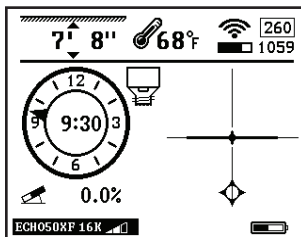
AT FINDE TRANSMITTEREN

Linjelokaliseringen (LL) strækker sig til venstre og højre for transmitters centrum. På grund af fysikken i lokatorens magnetfelt kan LL se ens ud flere fod til højre eller venstre for transmitters faktiske placering. Derfor er det vigtigt først at lokalisere front nullpunktet (FNP), inden du bevæger dig tilbage for at lokalisere hovedet. For præcis placering skal du finde både FNP og RNP, inden du bevæger dig over hovedet. Tegn en snor mellem FNP og RNP, og dit hoved vil være direkte i linje og mellem disse punkter.

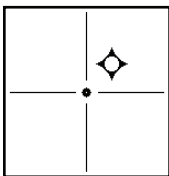
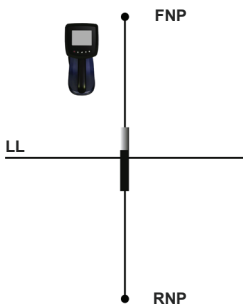


Forestil dig transmitteren som formen af et fly.

FNP er næsen, og RNP er halen. Find FNP og RNP, og centrum af transmitteren er centreret over vingerne.

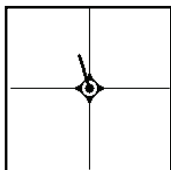
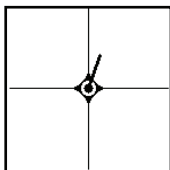
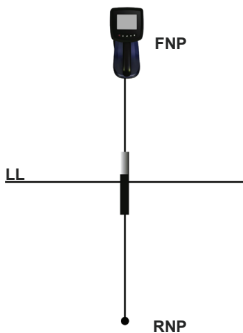


AT FINDE FNP'EN

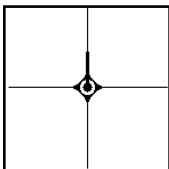


I denne situation er transmitteren bag dig, og du går mod Front Nullpunktet (FNP).

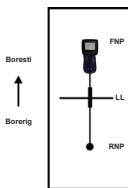
For at lokalisere FNP i denne situation, bevæg dig fremad og mod din højre, indtil målet centrerer sig på kornet. Du er nu ved FNP.



Ved FNP skal du rotere lokatoren i hånden til venstre eller højre, indtil **Retningslinjen** er centreret, hvilket angiver, at transmitteren er direkte i linje bag dig.



AT LOKALISERE FNP, RNP OG LL



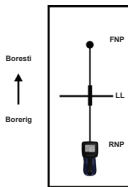
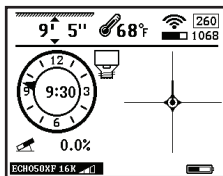
Faktisk position af modtager til sender

Front Nullpunkt (FNP)

FNP (Front Null Point) er et punkt foran transmitteren. (Tænk på det som sigtet i enden af et gevær.)

Dette er retningen for transmitteren.

Lokaliser det ved at placere målet i midten.

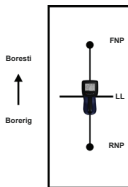
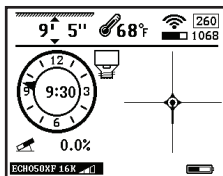


Faktisk position af modtager til sender

Baghullpunkt (RNP)

Næste skridt er at finde RNP (Rear Null Point). RNP er et punkt bag transmitteren og vil se ud præcis som FNP.

Lokaliser det på samme måde ved at bevæge dig tilbage, indtil målet vises i midten

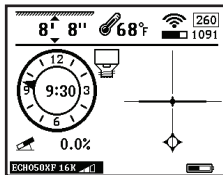


Faktisk position af modtager til sender

Lokaliseringslinje (LL)

Dernæst, forestil dig en linje, der løber gennem FNP og RNP.

Find LL ved at gå langs denne linje, indtil LL-indikatoren på modtagerskærmen kommer ind i midten. Du er nu over LL, eller hovedet.



SPORING UNDERVEJS

Tracking on the Fly er en simpel proces, der vil øge hastigheden, hvormed boringen kan udføres. Både boreoperatøren og lokaliseringsoperatøren kan se den samme skærm i begge tilstande, hvilket muliggør minimal kommunikation mellem operatørerne.

1. Begynd med at bore de første få stænger for at etablere en linje og ønsket hældning.

2. Gå forbi FNP med cirka 10', eller en fuld længde af stangen.

(For mere præcis følsomhed til venstre/højre, når du bruger Bore-To-tilstanden, skal du altid forblive foran FNP.)

3. Placer lokatoren på den ønskede boresti og peg i retningen, du ønsker at gå.

4. Aktivér Bore-To-tilstanden ved at trykke på .

(Du kan vende tilbage til Normal / Walkover-tilstanden ved blot at trykke på  igen.)

5. Hvis transmitteren peger direkte på din lokator, vil du se **Afstanden til Hovedet** og **Målet** direkte på **den lodrette linje**, hvilket indikerer, at du bevæger dig direkte mod lokatoren.

6. Oprethold hældningen ved den ønskede vinkel for at vise den korrekte **forudsagte dybde** og **dybde over hovedet**.

7. Hold målet centralt, og du er på vej mod modtageren.

Dybden vises i realtid og korrigerer for ændringer i hældning, hvilket giver begge operatører mulighed for at se den **forudsagte dybde** af hovedet, hvis det bores helt til modtageren.

I figur 1 er hældningen minus 5%, hvilket betyder, at den beregnede dybde vil være 12'4", når transmitteren ankommer.

Hovedet er 18'1" bag lokatoren og bevæger sig let til venstre for midten.

For at rette op på afvigelsen, stop boreprocessen og instruer boreoperatøren i at dreje borestangen til den passende position på uret og skubbe, indtil målet er tilbage på linje med den lodrette linje.

Figur 1

